

数字海洋与水下攻防

2023 年 8 月 第 6 卷 第 4 期 (总第 30 期)

◎《中国学术期刊综合评价数据库》统计源期刊

◎《中国学术期刊影响因子年报》统计源期刊

◎《中国期刊全文数据库(CJFD)》全文收录

◎《万方数据——数字化期刊群》收录期刊

◎《中国核心期刊(遴选)数据库》收录期刊

◎超星期刊域出版平台全文收录

目 次

水下仿生扑翼机器人的发展现状综述	曹 勇 曹永辉 黄桥高 屈毅林 潘 光 (380)
大型 AUV 及其水面侦察技术浅析	张亚军 (406)
激发极化法在水下主动电场探测中的应用	钟智杰 彭杰钢 徐 林 王永键 (413)
基于深度学习的声呐图像目标检测系统	罗逸豪 (423)
水下主动电场面形阵列布置及成像方法研究	杨汶洁 彭杰钢 徐 林 王家琦 (429)
基于斯托克斯参量的水下主动偏振去散射研究	李浩翔 朱京平 邓金鑫 张向哲 郭奉奇 (435)
基于自适应滤波的磁梯度数据三维相关成像	黄双龙 邱 景 孙赫轩 张顺雨 兰 天 (442)
机载激光雷达浅水小目标探测技术综述	张 吟 (450)
水下仿生流场探测技术研究进展	包 艺 张庆辉 刘勇锋 李广华 张 淼 陈效鹏 杜 鹏 (458)
基于恒虚警检测的图像声呐目标跟踪	吕曜辉 胡明阳 唐胜雨 徐 媛 李兴顺 (472)
基于复合传感器的机器鱼推进力预测方法研究	高皓宇 郭松子 姜 晟 成海炎 方 斌 张进华 洪 军 (478)
水陆两栖机器人水下动力学建模及操纵性研究	陈 龙 童保成 祖斯羽 张 豪 胡 桥 (487)
快速液动网络仿水母软体机器人的结构优化	于 添 吴校生 (496)
基于柔顺机构的双驱动仿生水母设计	高 昂 杨恩慧 张金诺 崔静宇 权双璐 胡 桥 (504)
多仿生机器人协同编队捕获策略	杨 丹 冯世龙 石立伟 郭书祥 (511)
面向水下无线传感器网络的介电弹性体能量收集技术研究	樊 鹏 朱子才 胡 桥 (518)

CONTENTS

A Review on Research Status of Underwater Bionic Flapping Wing Robots

..... CAO Yong, CAO Yonghui, HUANG Qiaogao, QU Yilin, PAN Guang (380)

Analysis of Large AUVs and Surface Reconnaissance Technology ZHANG Yajun (406)

Application of Induced Polarization Method in Underwater Active Electric Field Detection

..... ZHONG Zhijie, PENG Jiegang, XU Lin, WANG Yongjian (413)

Sonar Image Object Detection System Based on Deep Learning LUO Yihao (423)

Research on Array Layout and Imaging Method of Underwater Active Electric Field Detection

..... YANG Wenjie, PENG Jiegang, XU Lin, WANG Jiaqi (429)

Research on Underwater Active Polarization Descattering Based on Stokes Vectors

..... LI Haoxiang, ZHU Jingping, DENG Jinxin, ZHANG Xiangzhe, GUO Fengqi (435)

3D Correlation Imaging of Magnetic Gradient Data Based on Adaptive Filtering

..... HUANG Shuanglong, QIU Jing, SUN Hexuan, ZHANG Shunyu, LAN Tian (442)

A Review of Airborne LiDAR Technology for Shallow Water Small Target Detection ZHANG Yin (450)

Research Progress of Underwater Bionic Flow Field Detection

BAO Yi, ZHANG Qinghui, LIU Yongfeng, LI Guanghua, ZHANG Miao, CHEN Xiaopeng, DU Peng (458)

Image Sonar Target Tracking Based on Constant False Alarm Detection

..... LYU Yaohui, HU Mingyang, TANG Shengyu, XU Yuan, LI Xingshun (472)

Research on Propulsion Prediction Method of Robotic Fish Based on Composite Sensor

GAO Haoyu, GUO Songzi, JIANG Sheng, CHENG Haiyan, FANG Bin, ZHANG Jinhua, HONG Jun (478)

Research on Underwater Dynamics Modeling and Maneuverability of Amphibious Robots

..... CHEN Long, TONG Baocheng, ZU Siyu, ZHANG Hao, HU Qiao (487)

Structural Optimization of a Soft Jellyfish-like Robot with Fast Liquid Network

..... YU Tian, WU Xiaosheng (496)

Design of Dual-drive Bionic Jellyfish Based on Compliant Mechanism

..... GAO Ang, YANG Enhui, ZHANG Jinnuo, CUI Jingyu, QUAN Shuanglu, HU Qiao (504)

Collaborative Formation Capture Strategy for Multiple Biomimetic Robots

..... YANG Dan, FENG Shilong, SHI Liwei, GUO ShuXiang (511)

Research on Dielectric Elastomer-based Energy Harvesting Technology for Underwater Wireless Sensor Networks

..... FAN Peng, ZHU Zicai, HU Qiao (518)