

数字海洋与水下攻防

2022 年 6 月 第 5 卷 第 3 期 (总第 23 期)

◎《中国学术期刊综合评价数据库》统计来源期刊
◎《中国期刊全文数据库(CJFD)》全文收录
◎超星期刊域出版平台全文收录

◎《万方数据——数字化期刊群》收录期刊
◎《中国核心期刊(遴选)数据库》收录期刊

目 次

深海打捞作业的海洋环境保障——以 F-35C 打捞为例	张永垂 胡王江 汪 洋 (185)
美军深海战场建设发展及启示	朱新华 左社强 潘凯星 郭彦朋 (196)
结合速度障碍法的无人艇编队控制策略研究	徐 杨 邵 兴 (202)
带内全双工水声通信自干扰成分及信道特性分析	赵云江 (209)
水下缆索运动建模与仿真分析方法	张 斌 刘延平 (218)
基于模糊数学的 AIS 和被动声呐航迹关联算法研究	孙 峰 邱家兴 宋 彦 (225)
某型扫雷具分系统码头环境下调试措施的研究	邓 涛 沈谊伟 (230)
不同目标态势下潜艇阵地搜索样式探析	朱洪宝 甘一鸣 (239)
基于拓扑优化方法的舱体筋板设计	韩忠磊 鲁 鹏 (245)
基于声场模型的猎雷声呐探测成像仿真方法	蒋文聪 张宏欣 (250)
潜艇兵力打击时敏目标问题初探	孙鸿飞 韩光松 (256)
无人水下航行器在反水雷中的应用探讨	王 松 (260)
基于水舱结构的 UUV 平衡液位算法研究	董 逸 梁 镜 唐文政 (266)
基于 MAX274 的低通滤波器设计方法	王 伟 邓秀华 张 恒 (273)

CONTENTS

Marine Environment Support for Deep-sea Salvage Operation—Taking F-35C Salvage as An Example	ZHANG Yongchui , HU Wangjiang , WANG Yang (185)
Development and Enlightenment of U.S. Deep-sea Battlefield Construction	ZHU Xinhua , ZUO Sheqiang , PAN Kaixing , GUO Yanpeng (196)
Research on Formation Control Strategy of Unmanned Surface Vehicle Combined with Velocity Obstacle Algorithm	XU Yang , SHAO Xing (202)
Analysis on Self-interference Components and Channel Characteristics of In-band Full-duplex Underwater Acoustic Communication.....	ZHAO Yunjiang (209)
Dynamic Modeling and Simulation Analysis of Underwater Cable.....	ZHANG Bin , LIU Yanping (218)
Research on Track Correlation Algorithm of AIS and Passive Sonar Based on Fuzzy Mathematics	SUN Feng , QIU Jiaxing , SONG Yan (225)
Research on Debugging Methods of a Minesweeping Gear Subsystem in Wharf Environment	DEND Tao , SHEN Yiwei (230)
Analysis on Submarine Position Search Style under Different Target Situations	ZHU Hongbao , GAN Yiming (239)
Design of Cabin Stiffeners Based on Topology Optimization Method	HAN Zhonglei , LU Peng (245)
Minehunting Sonar Imaging Simulation Based on Underwater Acoustic Field Model	JIANG Wencong , ZHANG Hongxin (250)
A Preliminary Study on Submarine Forces Striking Time-sensitive Targets	SUN Hongfei , HAN Guangsong (256)
Discussion on Application of Unmanned Underwater Vehicle in MCM	WANG Song (260)
Algorithm Research on Balance Liquid Level of Unmanned Underwater Vehicle Based on Water Tank Structure	DONG Yi , LIANG Jing , TANG Wenzheng (266)
Design Method of Low-pass Filter Based on MAX274	WANG Wei , DENG Xiuhua , ZHANG Heng (273)